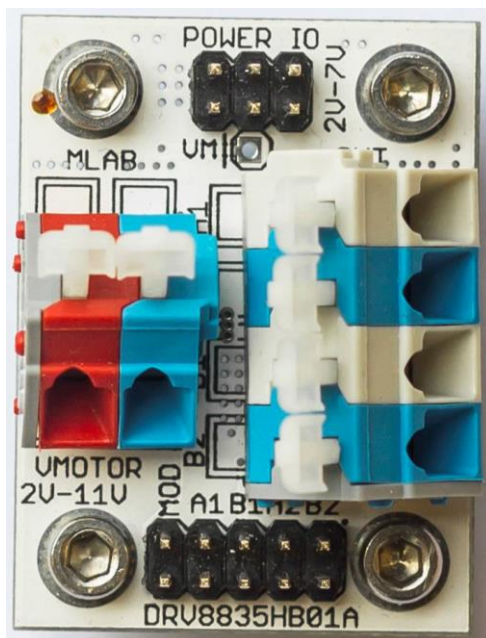


2 x plný H-most s  $I_{\max}$  1.5 A

Jan Chroust

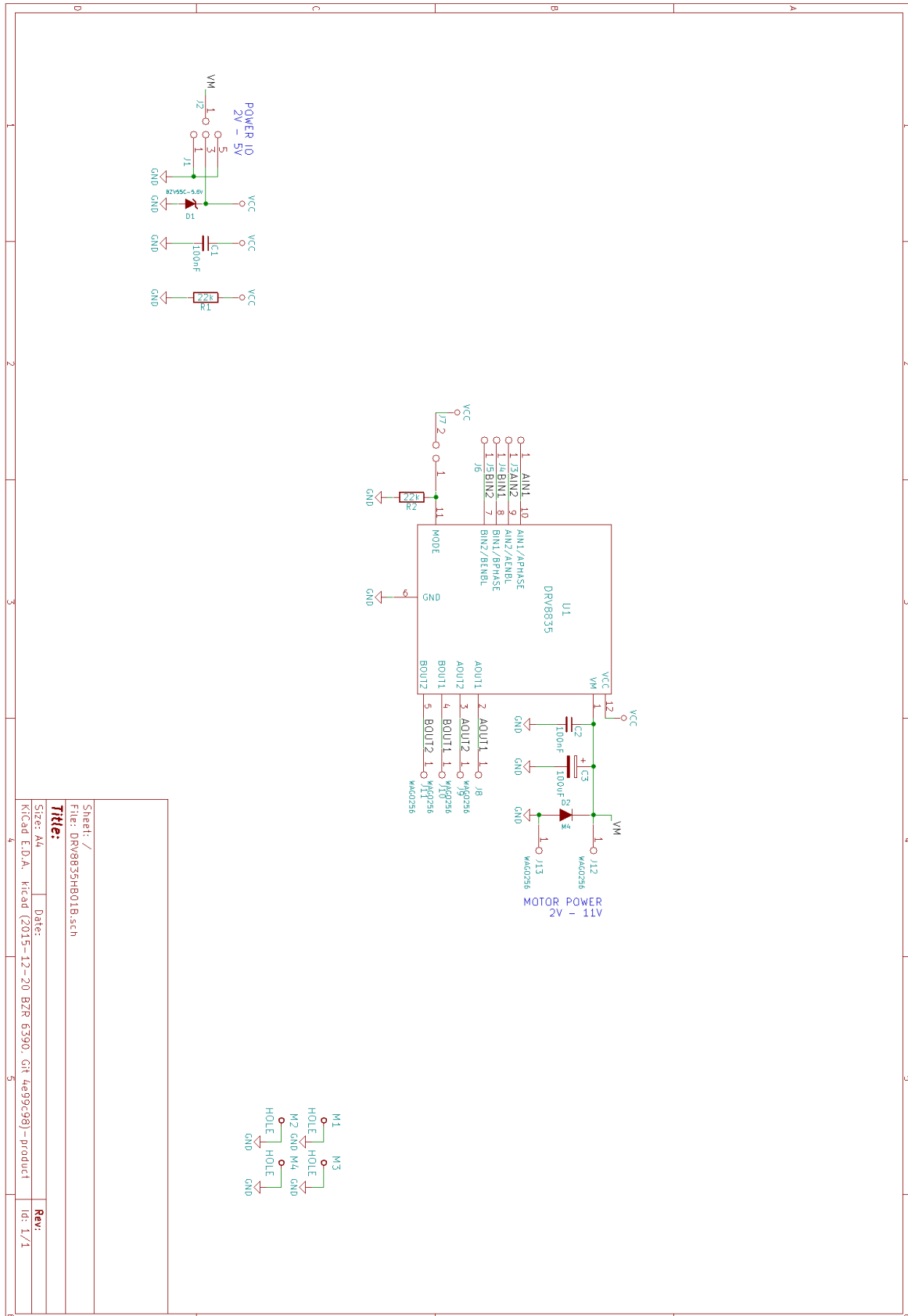
Základem je obvod DRV8835, který obsahuje dva plné H-mosty, takže umožňuje řízení dvou motorů v rozsahu napětí 2 V - 11 V a maximálního proudu 1.5 A. Výhodou je možnost paralelního spojení těchto dvou mostů a získání možnosti řízení až 3A zařízení. V poslední řadě je možné využít modul pro řízení krokového motoru.



## 1. Technické parametry

Parametr	Hodnota	Poznámka
Napájení elektroniky	2 V - 7 V	
Napájení silové	2 V - 11 V	Max. 3 A
Využití	2 x H-most 1.5 A	
	1 x H-most 3 A	
Integrovaný obvod	DRV8835	
Rozměry	40.13 x 29.97 x 16 mm	Výška nad základní deskou

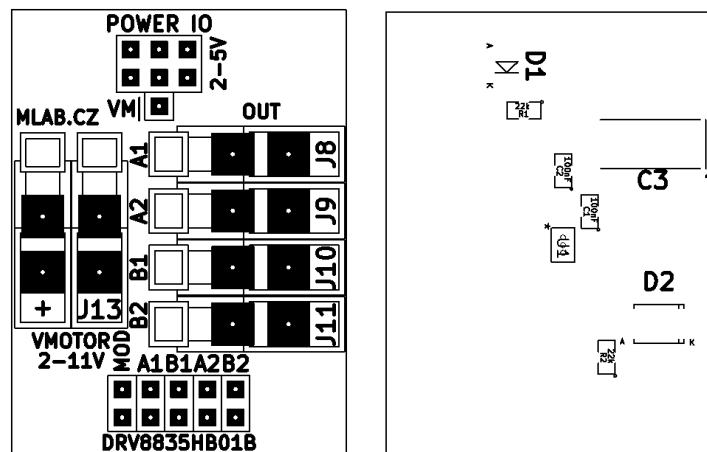
## 2. Zapojení



Sheet: /	Date:
File: DRV8835HB01B.sch	
<b>Title:</b>	
Size: A4	Rev: 1/1
KiCad E.D.A. - KiCad (2015-12-20 BZR 6390, GIT 4e99c98) - product	

### 3. Osazení a oživení

#### 3.1. Osazení



Označení	Typ	Pouzdro	Počet
C2,C1	100nF	SMD-0805	2
C3	100uF	TantalC_SizeD_Reflow	1
D1	BZV55C-5,6V	Diode-MiniMELF_Standard	1
D2	M4	Diode-SMA_Standard	1
J1	JUMP_3X2	Straight_2x03	1
J3,J4,J5,J6	JUMP_2x1	Straight_2x01	4
J7	JUMP2_2x1	Straight_2x01	1
J8,J9,J10,J11,J12,J13	WAGO256	WAGO256	6
M1,M2,M3,M4	HOLE	MountingHole_3mm	4
R1,R2	22k	SMD-0805	2
U1	DRV8835	WSON-12	1
J2	CONN1_1	Straight_1x01	1

VM neosazovat z důvodu bezpečnosti.

### 3.2. Oživení

Po osazení modulu je dobré provést vizuální kontrolu, případně proměřit, zda na napájení není zkrat. Další oživení není potřeba.

V základním nastavení je MODE nastaven na log. 0. Toto nastavení odpovídá módu IN/IN, které je určené pro řízení klasických DC motorů. Při vložení propojky na pozici MODE, dojde k nastavení do módu PHASE/ENABLE (vhodné pro krokový motor).

**Table 2. IN/IN MODE**

MODE	xIN1	xIN2	xOUT1	xOUT2	FUNCTION (DC MOTOR)
0	0	0	Z	Z	Coast
0	0	1	L	H	Reverse
0	1	0	H	L	Forward
0	1	1	L	L	Brake

**Table 3. PHASE/ENABLE MODE**

MODE	xENABLE	xPHASE	xOUT1	xOUT2	FUNCTION (DC MOTOR)
1	0	X	L	L	Brake
1	1	1	L	H	Reverse
1	1	0	H	L	Forward

Svorkovnice VMOTOR slouží pro napájení silové části. Je možné propojkou na pozici VM napájet i IO z tohoto napětí (tento pin se standardně neosazuje, z důvodu možnosti nechtěného připojení, které by v horším případě mohlo znamenat zničení IO, protože napájení IO musí být v rozsahu 2V-5V, ale motor je možné napájet až 11V)

Tyto informace by měli být dostačující pro zdárné rozfungování. Úplné parametry je možné vyčíst v dokumentačním listu obvodu DRV8835.

**Upozornění:** připojované stejnosměrné motory musí mít vyřešené odrušení. V opačném případě by mohlo dojít ke zničení modulu. Kvalitnější motory ho mají již zabudované uvnitř. Levné ale nemají žádné. Pokud není jisté, zda motor má vnitřní odrušovací obvody, tak je lepší udělat vlastní externí odrušení.

Přesnější popis problému: <http://robodoupe.cz/2014/odrusovani-stejnosmernych-motoru-i/>