

# Modul pro procesory ATMEL ATtiny v pouzdru SO8

Jakub Kákona, Milan Horkel

Standardní modul pro nejmenší procesory ATMEL rodiny ATtiny. Obsahuje jenom procesor, připojovací hřebínky, programovací konektor a tlačítko reset.





# 1. Technické parametry

Parametr	Hodnota	Poznámka
Procesor	ATtiny v pouzdru SO8	Například ATtiny13V-10SU
Napájení	1.8V 5V	Dle procesoru
Spotřeba	1.2 mA / 5 V 0.4 mA / 2 V	9.6 MHz : 8, interní RC
Programování	ATMEL 6pin ISP	Podpora debugWIRE
Rozměry	40 x 20 x 15 mm	Výška nad základnou



# 2. Popis konstrukce

## 2.1. Úvodem

Standardní modul pro práci s nejmenšími procesory ATMEL ATtiny v pouzdru SO8. Konstrukce je natolik jednoduchá, že nevyžaduje další komentáře.

### 2.2. Zapojení modulu



Dioda D1 slouží jako ochrana před přepólováním napájení. Předpokládá se, že napájecí zdroj má "rozumné" omezení proudu. Pozor proto napájení z akumulátorů, které dají obrovské proudy.

Programovací konektor je standardní ATMEL šestipinový konektor. Procesory jsou vybaveny ladicím rozhraním debugWIRE, které používá signál RESET na vývodu 1. Proto se kondenzátor C3 standardně neosazuje.

## 2.3. Zapojení použitých IO

Každý vývod procesoru má obvykle mnoho různých funkcí, proto se nezapomeňte před výběrem procesoru kouknout do příslušného katalogového listu. Modul je obecný a je možné osadit jej různými procesory a postupem času se objevují další a další.

### 2.4. Mechanická konstrukce

Standardní modulek pro stavebnici MLAB s rohovými sloupky k připevnění na nosnou desku.

MILAB

# 3. Osazení a oživení

### 3.1. Osazení



Reference	Hodnota	Reference	Hodnota	
Odpory		Integrované ob	vody	
R2	100	U1	ATtiny (pouzdro SO8)	
R1	10k	Mechanické součástky		
Keramické kondenzátory		SW1	P-B1720	
C2	100nF	J1, J4	JUMP2x3	
C3	#100nF (neosazuje se)	J2, J3	JUMP2X4	
Elektrolytické kondenzátory		Konstrukční součástky		
C1	10uF/6.3V	4ks	Šroub M3x12	
Diody		4ks	Podložka M3	
D1	1N4007SMD	4ks	Sloupek M3x5	

## 3.2. Oživení

Není co oživovat. Stačí nahrát Vaším oblíbeným programátorem program do procesoru a zkontrolovat funkčnost.

Procesory této řady jsou obvykle nastaveny na interní RC oscilátor s kmitočtem 9.6MHz ale pozor s předděličem 1:8.

# 4. Programové vybavení

## 4.1. Ukázkový program

Procesor bez programu je k ničemu. Základem je rozběhnout i ten nejprimitivnější program a pak už se dá vylepšovat a vylepšovat. Níže uvedený ukázkový program jen bliká LED diodou ale to je základ.

#### 4.1.1. Zapojení

Připojte LED diodu mezi PB3 a zem (nezapomeňte dát do série s diodou odpor tak asi 330Ω). Katoda diody patří na zem. Nezapomeňte připojit napájení.



#### 4.1.2. Přeložení programu

Otevřete AVR Studio a založte nový projekt pro Váš procesor ATtiny. Nakopírujte, třeba myší, zdrojový text do hlavního programu a přeložte (volba Build F7). Vše by mělo proběhnout bez chyby.

#### 4.1.3. Programování a ladění

Otevřete debugger a nastavte v něm druh debuggeru a cílovou součástku (volba Debug/Select Platform and Device). Pokud nemáte hardwarový debugger nastavte simulátor. Tím se nastaví typ součástky i pro programátor.

Protože defaultní nastavení frekvence procesoru je 9.6MHz ale je nastaven interní předdělič na 1:8 je třeba u programátoru nastavit maximální komunikační rychlost na cca 250KHz (maximálně 1/4 frekvence procesoru). Tedy pokud to Vás programátor umožňuje.

Zbývá program naprogramovat do součástky. Pokud máte hardwarový debugger (třeba ATMEL Dragon) můžete program krokovat, zasahovat do registrů procesoru a podobně.

Ale pozor. Povolení rozhraní debugWIRE má za následek, že přestane fungovat ISP programování dokud debugWIRE nevypnete. Vypínač je totiž v konfiguračním slově procesoru a pamatuje se.

#### 4.1.4. Zdrojový text

```
// Program BLIK pro ATtiny
#define F CPU 1200000UL // 9.6MHz je deaultni frekvence interniho
                        // RC oscilatoru a default predelic 1:8
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h> // Zpozdeni o libovolny pocet ms
void xDelay ms (unsigned int Time)
{
 for(;Time!=0;Time--)
    delay_ms(1);
                       // Knihovni procedura ma velmi omezen
}
                        // maximalni cas zpozdeni
#define MASK 0x08
                   // Port PB3 (nekoliduje s ISP)
// Hlavni program
int main()
{
 DDRB |= MASK;
                      // Nastav port PB0 jako vystup
 // Nekonecna smycka
 for(;;)
  {
                     // Nastav 1
   PORTB |= MASK;
   xDelay ms(500); // Pockej 1/2 sekundy
   PORTB &= ~MASK; // Nastav 0
   xDelay ms(500); // Pockej 1/2 sekundy
  }
 return 0;
}
```