

**České vysoké učení technické v Praze**  
**Fakulta jaderná a fyzikálně inženýrská**  
**Katedra fyzikální elektroniky**

# **Modul pro Time Correlated Photon Counting**

Ročníková práce

Autor páce: **Jakub Kákona**

Školitel: Ing. Jan Kodet

Konzultant: Prof. Ing. Ivan Procházka, DrSc.

Školní rok: **2010/2011**

Prohlašuji, že jsem předloženou práci vypracoval samostatně a že jsem uvedl veškerou použitou literaturu.

Praha, xx.xx.2011

**Podpis studenta**  
Jakub Kákona

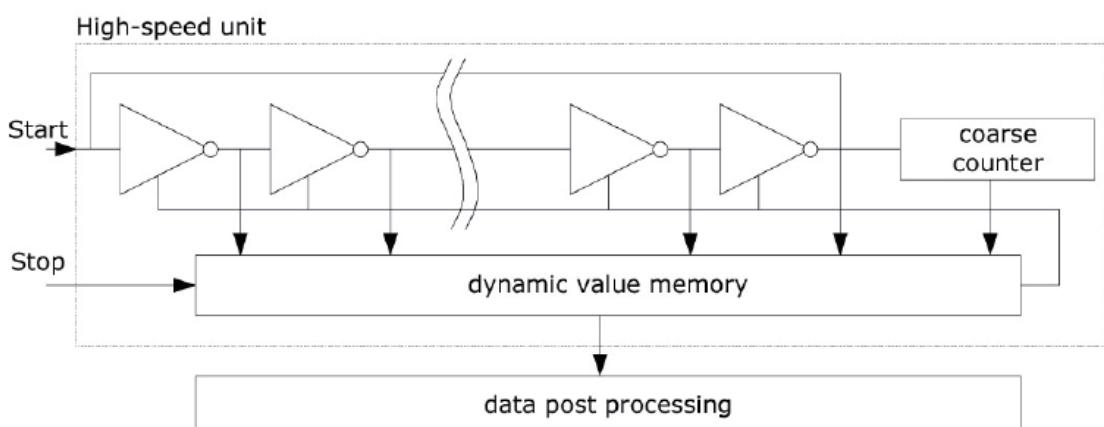
# Obsah

<b>1</b>	<b>Zadání práce</b>	<b>3</b>
1.1	Časově digitální převodník (TDC) . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Realizace</b>	<b>4</b>
2.1	Testovací prototypy . . . . .	4
2.2	Hardware . . . . .	4
2.2.1	Kalibrační oscilátor . . . . .	4
2.3	Software . . . . .	4
<b>3</b>	<b>Výsledky</b>	<b>11</b>
3.1	Použití . . . . .	11
3.2	Možnosti dalšího vývoje . . . . .	11
3.2.1	Komunikační protokol . . . . .	11
3.2.2	Speciální zpracování rychlých vstupních a výstupních signálů . . . . .	11
<b>4</b>	<b>Závěr</b>	<b>11</b>

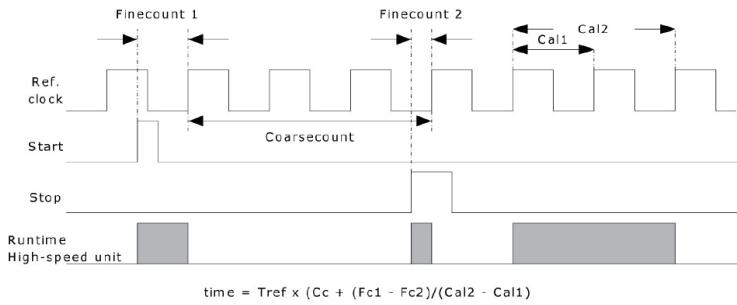
## 1 Zadání práce

Předmětem této práce je návrh konstrukce přístroje určeného k měření krátkých časových intervalů vázaných s elektrickými signály. Krátkým časovým intervalem se v tomto případě rozumí řádově desítky piko sekund až jednotky mikrosekund. Od přístroje je obvykle vyžadováno velké časové rozlišení 65ps. Přístroj tohoto typu má široké uplatnění v medicíně průmyslu, kosmickém výzkumu a v experimentálních přístrojích fyziky vysokých energií.

### 1.1 Časově digitální převodník (TDC)



Obrázek 1: Ideové schéma měřící jednotky TDC



Obrázek 2: Způsob přesného měření delších časových úseků

## 2 Realizace

Pro konstrukci přístroje byl zvolen čip TDC-GP2 od firmy Acam. Tento integrovaný obvod využívá k měření krátkých časových intervalů řetězově zapojených hradel. Podle počtu překlopených hradel mezi pulzy START a STOP je pak možné určit délku časového intervalu.

### 2.1 Testovací prototypy

Pro otestování funkčnosti zvoleného čipu byly sestaveny dva testovací prototypy, které se liší, především komunikační architekturou a způsobem generování testovacích impulzů.

### 2.2 Hardware

Pro realizaci experimentálního zařízení bylo s výhodou využito stávajícího elektronického vývojového systému MLAB, který byl pro účely realizace měřícího zařízení obohacen o nový modul GP201A, který obsahuje čip TDC-GP2.

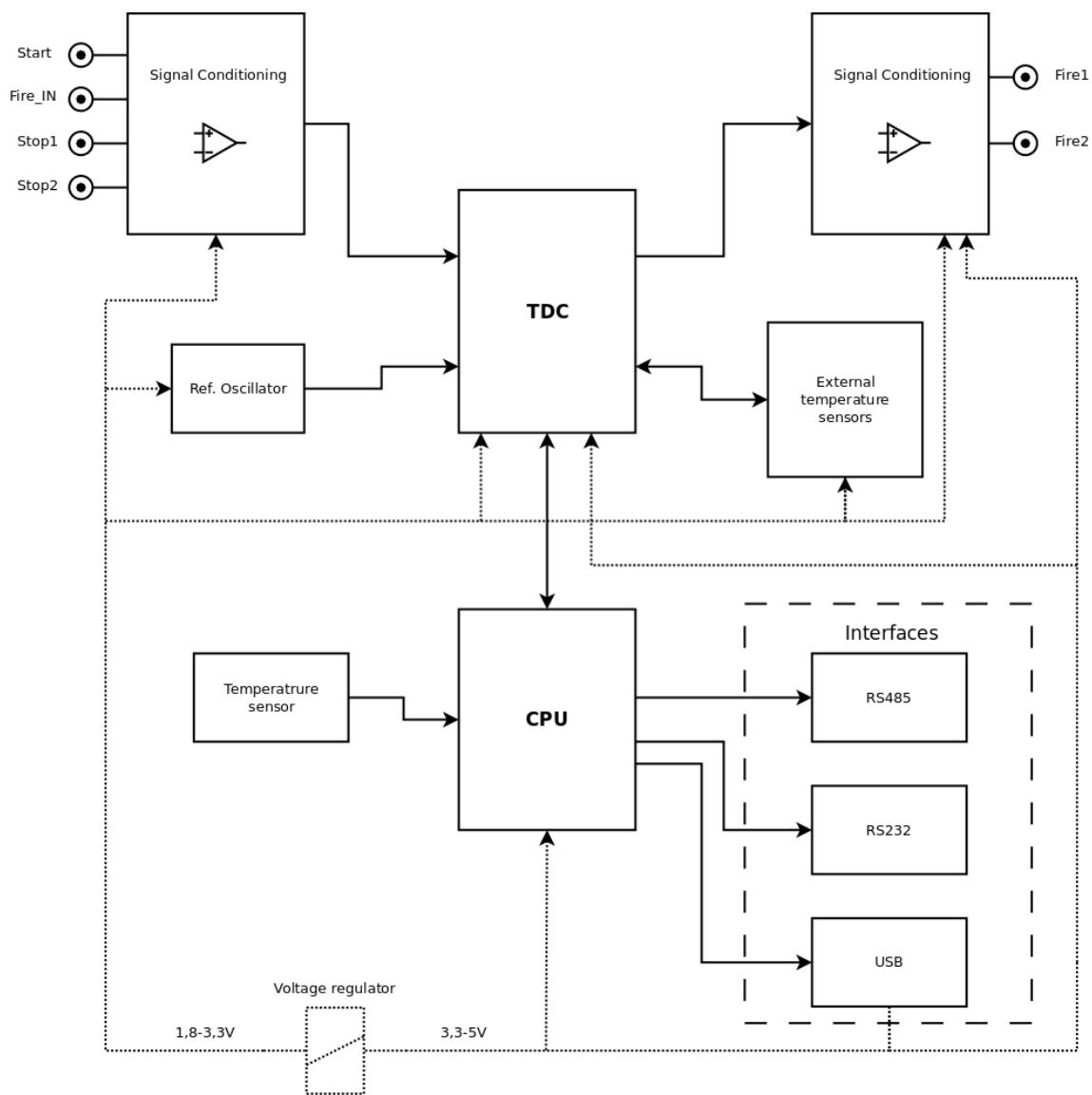
#### 2.2.1 Kalibrační oscilátor

Princip měření čipu TDC-GP2 je ze své podstaty závislý na mnoha dalších proměnných (Rychlosť překlápení hradel se mění například s teplotou a napájecím napětím) a proto je třeba měřící řetězec soustavně a systematicky kalibrovat. K tomu slouží externí oscilátor o kterém se předpokládá, že má stabilní periodu. Měřící řetězec TDC čipu se pak použije ke změření periody oscilátoru a je jej pak možné kalibrovat za předpokladu, že výstupní digitální hodnota z měřícího řetězce je lineární funkcí času.

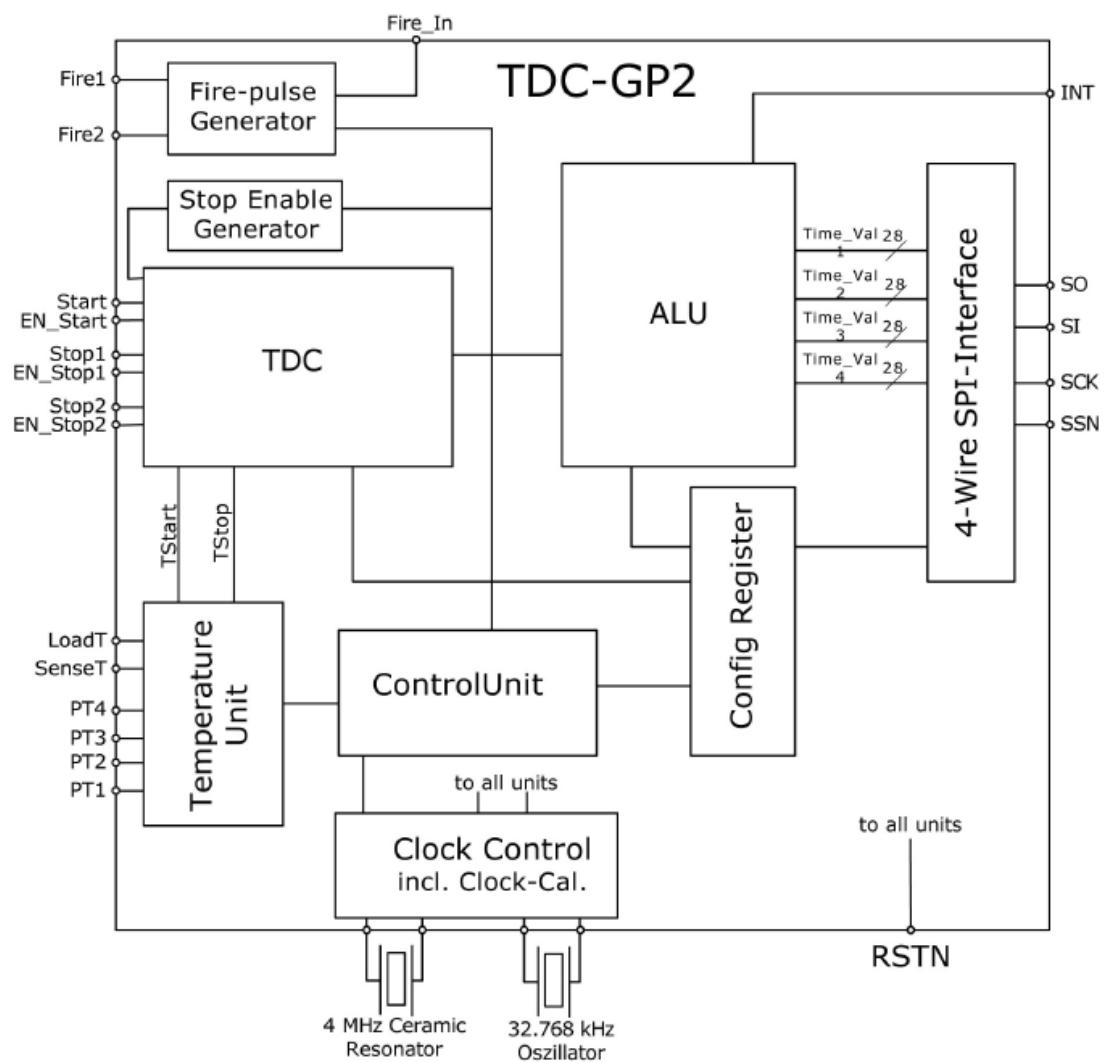
Při návrhu konstrukce prototypu bylo vybíráno z celé řady oscilátorů [viz příloha] a hodnoceny jejich parametry; cena, stabilita a dostupnost.

### 2.3 Software

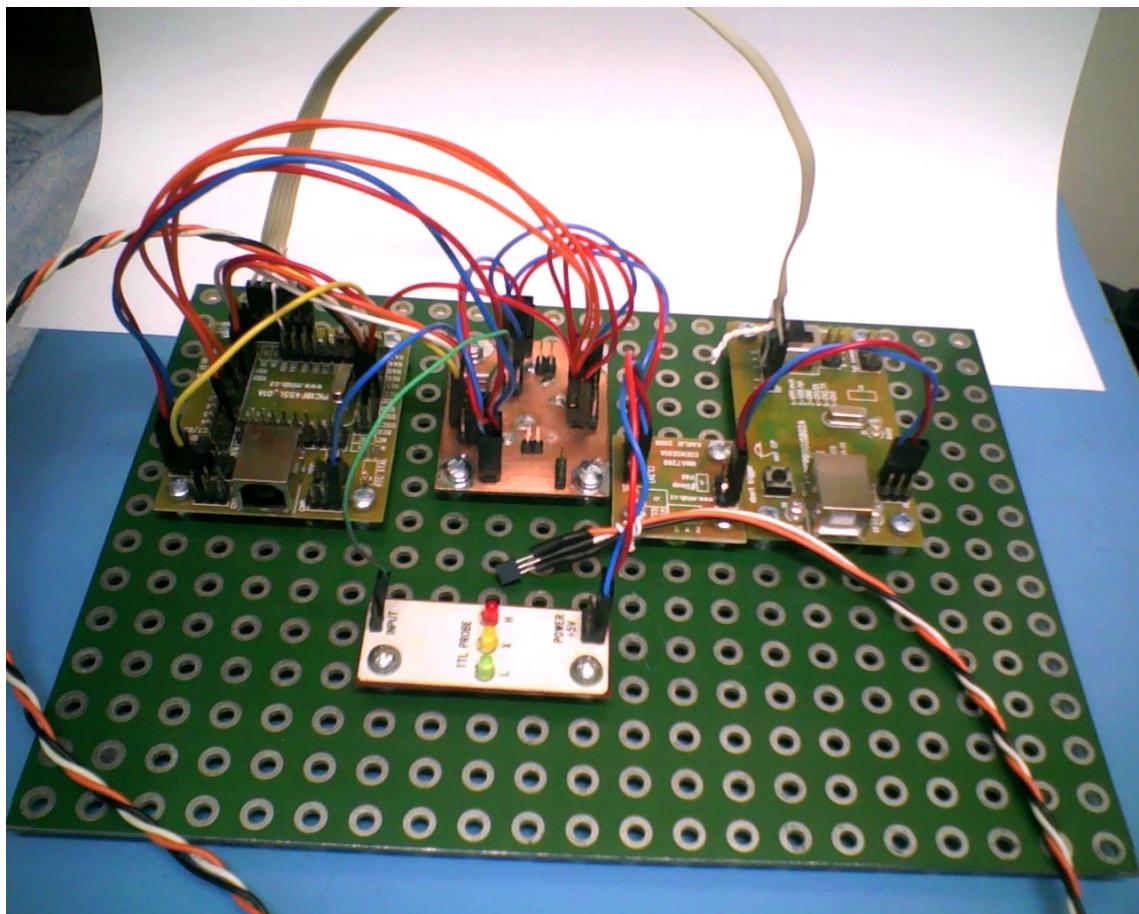
Programová smyčka řídícího mikrokontroléru je navržena tak, aby umožnila realizovat oba měřící režimy TDC čipu.



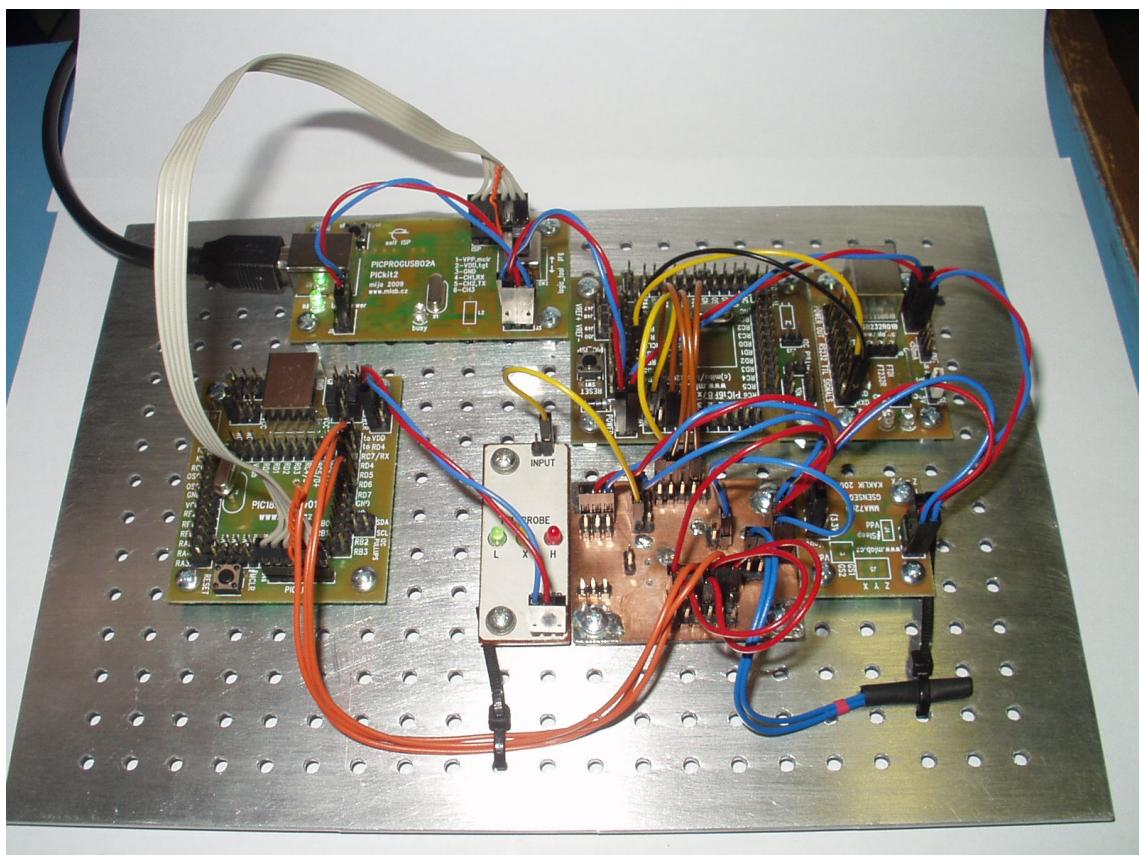
Obrázek 3: Ideové schéma cílového zařízení



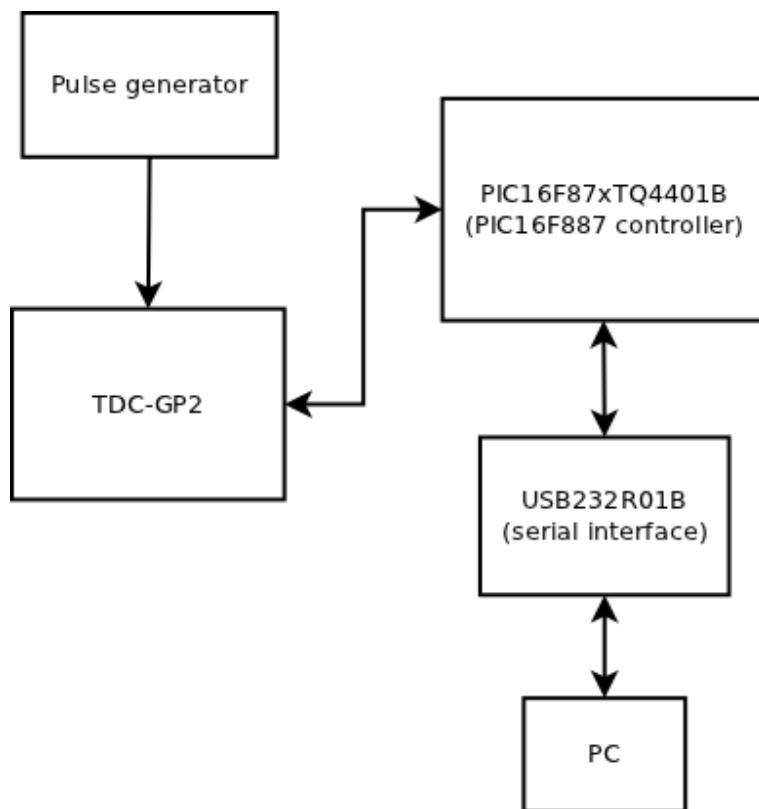
Obrázek 4: Blokové schéma čipu TDC-GP2



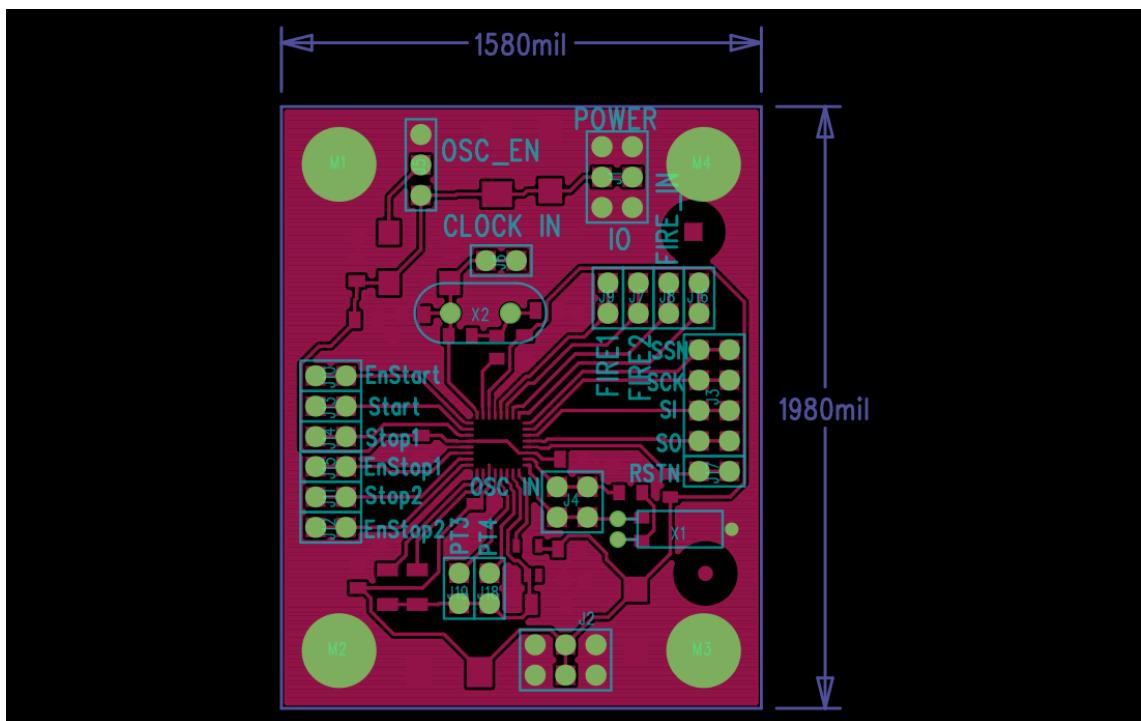
Obrázek 5: 1. testovací prototyp



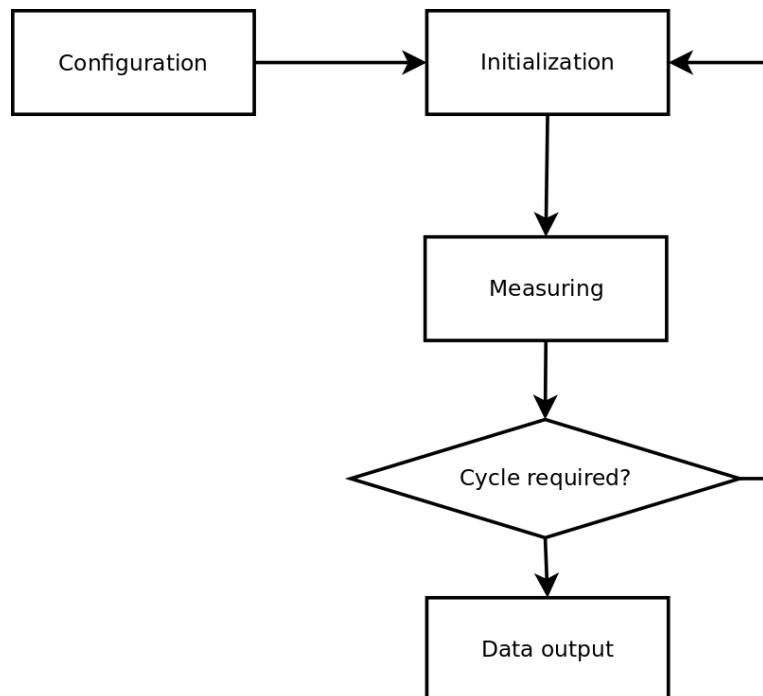
Obrázek 6: 2. testovací prototyp



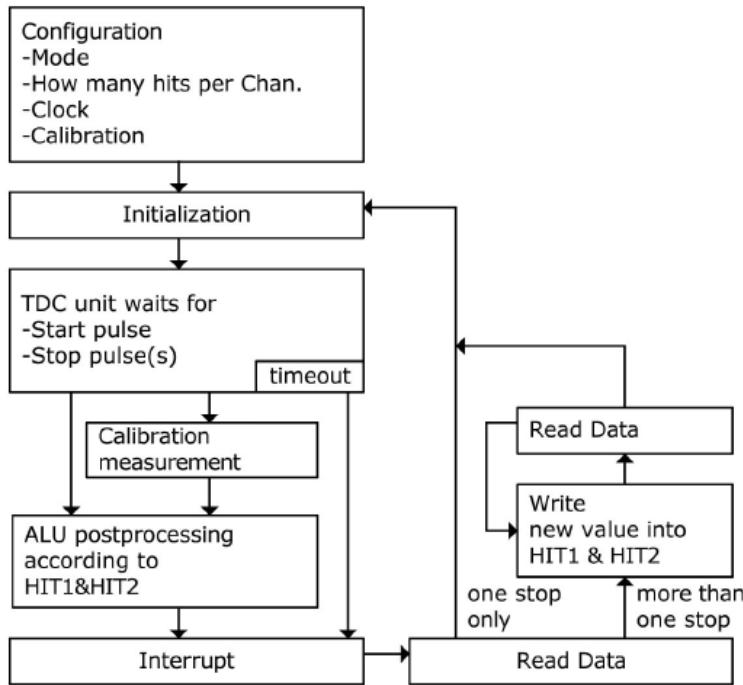
Obrázek 7: Způsob propojení modulů 2. prototypu



Obrázek 8: Návrh plošného spoje modulu GP201A



Obrázek 9: Hlavní programová smyčka řídícího mikrokontroléru PIC16F887



Obrázek 10: Průběh měření v čipu GP2 během měřícího módu 1.

### 3 Výsledky

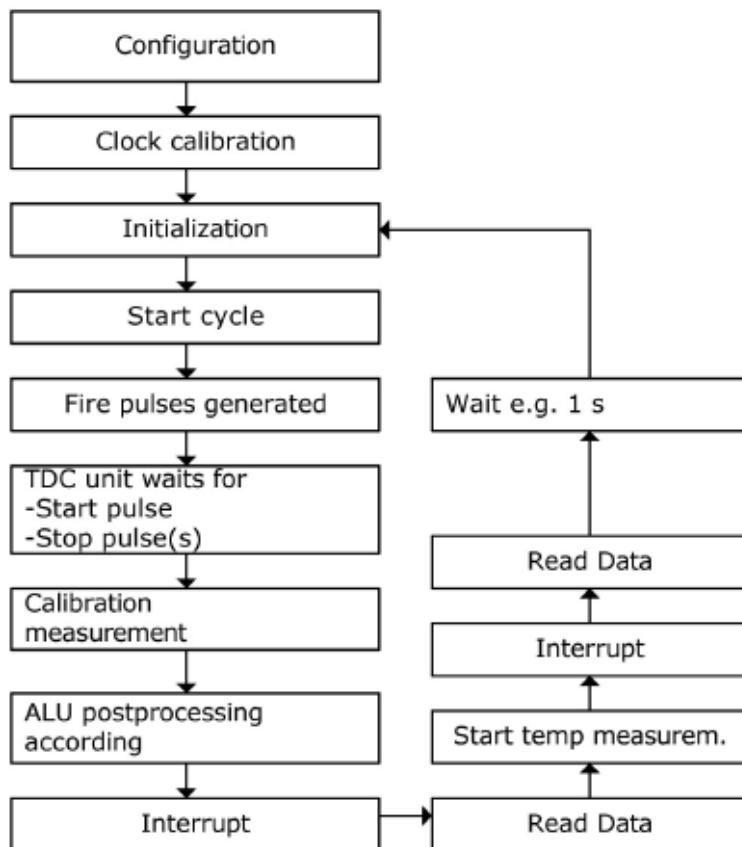
#### 3.1 Použití

#### 3.2 Možnosti dalšího vývoje

##### 3.2.1 Komunikační protokol

##### 3.2.2 Speciální zpracování rychlých vstupních a výstupních signálů

### 4 Závěr



Obrázek 11: Průběh měření v čipu GP2 během měřícího módu 2.

## **Reference**

[1]